

下表為無線模組（ZigBee module）在不同按鍵組合下的輸出。由於模組共有四組輸入／輸出端子，所以可以同時輸出兩種不同的訊號，供參賽隊伍自由選用。理論上各隊伍可以自由選用其中一組訊號，或可以自行解碼。

		有效按鍵組合								無效按鍵組合								
按鍵狀況	Forward	○	●	○	○	○	○	●	●	○	○	●	●	●	●	●	○	○
	Backward	○	○	●	○	○	○	○	●	●	●	●	●	●	○	●	○	
	Left	○	○	○	●	○	●	○	●	○	○	●	○	●	●	●	●	
	Right	○	○	○	○	●	○	●	○	●	○	○	●	●	●	●	●	
單馬達 + 轉向 馬達	轉向馬達	LT (JP7 pin 1)	L	L	L	H	L	H	L	H	L	L	H	L	H	H	H	H
		RT (JP7 pin 2)	L	L	L	L	H	L	H	L	H	L	L	H	H	H	H	H
		$\overline{\text{RT}}$ (JP7 pin 3)	H	H	H	H	L	H	L	H	L	H*						
		$\overline{\text{LT}}$ (JP7 pin 3)	H	H	H	L	H	L	H	L	H	H*						
	前進馬達	FD (JP7 pin 5)	L	H	L	L	L	H	H	L	L	H	H	H	H	H	L	L
		BK (JP7 pin 6)	L	L	H	L	L	L	L	H	H	H	H	H	H	L	H	L
		$\overline{\text{BK}}$ (JP7 pin 7)	H	H	L	H	H	H	H	L	L	H*						
		$\overline{\text{FD}}$ (JP7 pin 8)	H	L	H	H	H	L	L	H	H	H*						
無效按鍵狀態	IKC (JP7 pin 9)	L								H								
雙馬達 設計	左馬達	LMF (JP6 pin 1)	L	H	L	L	H	L	H	L	L	L*						
		LMB (JP6 pin 2)	L	L	H	H	L	L	L	L	H	L*						
		$\overline{\text{LMB}}$ (JP6 pin 3)	H	H	L	L	H	H	H	H	L	H*						
		$\overline{\text{LMF}}$ (JP6 pin 4)	H	L	H	H	L	H	L	H	H	H*						
	右馬達	RMF (JP6 pin 5)	L	H	L	H	L	H	L	L	L	L*						
		RMB (JP6 pin 6)	L	L	H	L	H	L	L	H	L	L*						
		$\overline{\text{RMB}}$ (JP6 pin 7)	H	H	L	H	L	H	H	L	H	H*						
		$\overline{\text{RMF}}$ (JP6 pin 8)	H	L	H	L	H	L	H	H	H	H*						

說明：

LT = left turn

RT = right turn

FD = forward

BK = backward

IKC = invalid key combination

LMF = left motor forward

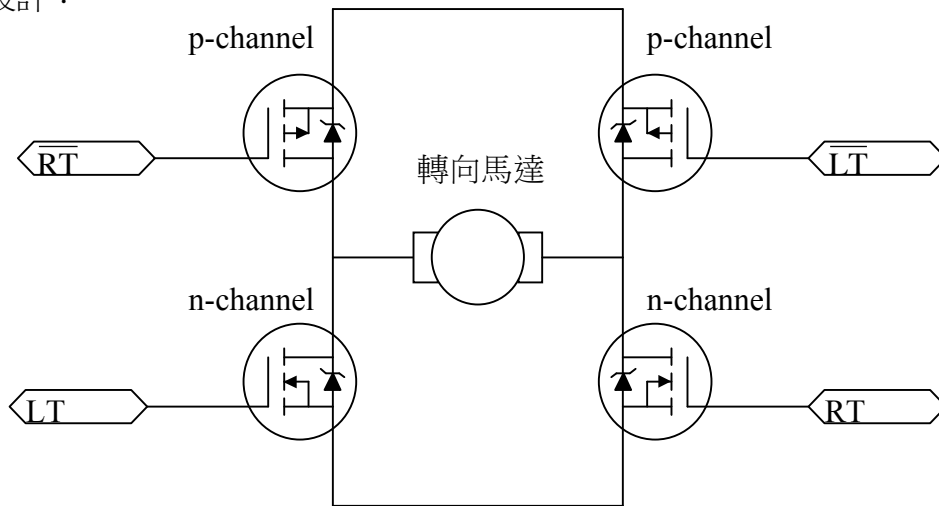
LMB = left motor backward

RMF = right motor forward

RMB = right motor backward

\* 馬達被關閉

單馬達驅動設計：



雙馬達設計：

